

Kongruenzuntergruppen und diskontinuierliche Gruppen

von
Andreas Kinas

Seminar zur Funktionentheorie II

Prof. Dr. Aloys Krieg
Andreas Freh

Lehrstuhl A für Mathematik

RWTH Aachen

WS 2013/14

Vortrag: 13.12.2013

Inhaltsverzeichnis

1	Repetitorium	3
2	Kongruenzuntergruppen	6
2.1	Hauptkongruenzgruppen	6
2.2	Kongruenzgruppen	13
2.3	Beispielklasse von Nicht-Kongruenzgruppen	16
3	Diskontinuierliche Gruppen	21
	Literaturverzeichnis	30

§1 Repetitorium

Dem Leser dieser Seminararbeit sollte die Theorie zur Geometrie der oberen Halbebene

$$\mathbb{H} := \{\tau \in \mathbb{C}; \operatorname{Im}(\tau) > 0\} \subset \mathbb{C},$$

zur Modulgruppe

$$\Gamma := \operatorname{SL}_2(\mathbb{Z}) := \{M \in \operatorname{M}_2(\mathbb{Z}); \det(M) = 1\}$$

und zur speziellen linearen Gruppe

$$\operatorname{SL}_2(\mathbb{R}) := \{M \in \operatorname{M}_2(\mathbb{R}); \det(M) = 1\}$$

hinreichend bekannt sein. Damit einige Bezeichnungen und Resultate aus der Vorlesung „Funktionentheorie II“ ([KA13]) und aus dem Buch [KK98], die für Beweise in dieser Arbeit benötigt werden, nicht nachgeschlagen werden müssen, wiederholen wir diese kurz im Folgenden.

(1.1) Bezeichnung

Für $n \in \mathbb{N}$ sei

$$\mathbb{Z}_n := \mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$$

der Restklassenring von \mathbb{Z} modulo $n\mathbb{Z}$.

Sechs Matrizen aus der Modulgruppe werden für diese Arbeit besonders bezeichnet:

- $E := \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$
- $J := \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$
- $T := \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$
- $U := \begin{bmatrix} -1 & 1 \\ -1 & 0 \end{bmatrix}$
- $U^2 = \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}$
- $V := -UT = - \begin{bmatrix} -1 & 1 \\ -1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$

(1.2) Definition

Seien $\tau \in \mathbb{H}$ und Λ eine Untergruppe von Γ . Dann nennt man τ einen *Fixpunkt* von Λ , wenn es eine Matrix $M \in \Lambda$ gibt mit

$$M\tau = \tau$$

und $M \notin \{\pm E\}$.

(1.3) Bemerkung

Sei die Situation aus (1.2) gegeben. Da Λ eine Untergruppe von Γ ist, ist jeder Fixpunkt von Λ auch ein Fixpunkt von Γ . Die Umkehrung gilt im Allgemeinen nicht.

Es sei

$$\mathbb{F} := \left\{ \tau \in \mathbb{H}; -\frac{1}{2} < \operatorname{Re}(\tau) \leq \frac{1}{2}, |\tau| \geq 1 \text{ und } |\tau| > 1 \text{ f\"ur } -\frac{1}{2} < \operatorname{Re}(\tau) < 0 \right\} \subset \mathbb{C}. \quad (1)$$

Zwei Randpunkte von \mathbb{F} seien hervorgehoben: i und $\rho := \frac{1}{2} + \frac{1}{2}i\sqrt{3}$.

(1.4) Satz

Die Fixpunkte von Γ sind genau die Punkte Mi und $M\rho$ für eine Matrix $M \in \Gamma$.

(1.5) Satz

Gehören τ und $M\tau$ für $M \in \Gamma$ zu \mathbb{F} in (1), so gilt $\tau = M\tau$. Ist $M \notin \{\pm E\}$, so folgt entweder

$$\tau = M\tau = i$$

mit $M \in \{\pm J\}$ oder

$$\tau = M\tau = \rho$$

mit $M \in \{\pm U, \pm U^2\}$.

(1.6) Satz

Die Automorphismengruppe $\operatorname{Aut}(\mathbb{H})$ operiert transitiv auf \mathbb{H} .

(1.7) Satz

Seien

$$M = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \in \mathrm{SL}_2(\mathbb{R})$$

und $\tau \in \mathbb{H}$ mit $\mathrm{Im}(\tau) \neq 0$. Dann gilt

$$\mathrm{Im}(M\tau) = \frac{1}{|c\tau+d|^2}.$$

(1.8) SatzJedes Kompaktum von \mathbb{H} ist in einer \mathbb{H} -Kreisscheibe mit dem \mathbb{H} -Mittelpunkt i der Gestalt

$$\{z \in \mathbb{H}; |z, i| \leq r\}$$

für eine reelle Zahl $r > 0$ enthalten.**(1.9) Satz**Jeder \mathbb{H} -Kreis ist ein euklidischer Kreis in \mathbb{H} und umgekehrt.

Aus (1.9) folgt sofort, dass die durch die \mathbb{H} -Metrik induzierte Topologie mit der natürlichen Topologie auf \mathbb{H} übereinstimmt.

§2 Kongruenzuntergruppen

Als grundlegende Referenz für die Abschnitte 2.1 und 2.2 dient [KK98], für den Abschnitt 2.3 dient [SS12].

Ziel dieses Kapitels ist es, ein Vertretersystem der (Rechts- oder Links-) Nebenklassen der Modulgruppe Γ modulo einer Hauptkongruenzgruppe bzw. modulo einer Kongruenzgruppe zu bestimmen. Dieses Vertetersystem kann dann dazu genutzt werden, um Fundamentalbereiche zu Hauptkongruenzgruppen und Kongruenzgruppen von Γ zu konstruieren (vgl. Theorie zu Fundamentalbereichen in [KA13], S. 298-299).

2.1 Hauptkongruenzgruppen

(2.1) Definition

Sei $n \in \mathbb{N}$. Für $M, L \in M_2(\mathbb{Z})$ wird die *Matrixkongruenz*

$$M \equiv_n L$$

komponentenweise erklärt, das heißt, es gibt eine Matrix $Z \in M_2(\mathbb{Z})$, sodass

$$M = L + nZ$$

gilt.

Sei $n \in \mathbb{N}$. In \mathbb{Z} kann man aus den beiden Kongruenzen $a \equiv_n a'$ und $b \equiv_n b'$ bereits folgern, dass $ab \equiv_n a'b'$ gilt. Dass diese Tatsache auch über $M_2(\mathbb{Z})$ erfüllt ist, zeigt das folgende Ergebnis:

(2.2) Lemma

Sei $n \in \mathbb{N}$. Sind $L \equiv_n L^*$ und $M \equiv_n M^*$ für $L, L^*, M, M^* \in M_2(\mathbb{Z})$ erfüllt, so gilt

$$LM \equiv_n L^*M^*.$$

Beweis:

Wegen $L \equiv_n L^*$ und $M \equiv_n M^*$ für $L, L^*, M, M^* \in M_2(\mathbb{Z})$ nach Voraussetzung gibt es nach (2.1) Matrizen $Z_1, Z_2 \in M_2(\mathbb{Z})$, sodass einerseits

$$L = L^* + nZ_1$$

und andererseits

$$M = M^* + nZ_2$$

gilt. Es folgt

$$\begin{aligned}
 LM &= (L^* + nZ_1)(M^* + nZ_2) \\
 &= L^*M^* + L^*nZ_2 + nZ_1M^* + n^2Z_1Z_2 \\
 &= L^*M^* + n(L^*Z_2 + Z_1M^* + nZ_1Z_2) \\
 &= L^*M^* + nZ
 \end{aligned}$$

für $Z := L^*Z_2 + Z_1M^* + nZ_1Z_2 \in M_2(\mathbb{Z})$ und damit die Behauptung. □

(2.3) Definition

Sei $n \in \mathbb{N}$. Dann definiert man durch

$$\Gamma[n] := \{M \in \Gamma; M \equiv_n E\} \leq \Gamma$$

die *Hauptkongruenzgruppe (modulo n)*. Dabei wird n die *Stufe* von $\Gamma[n]$ genannt. Insbesondere ist $\Gamma[1] = \Gamma$.

Sei $n \in \mathbb{N}$. Jetzt betrachte man die kanonische Projektion

$$\mathbb{Z} \rightarrow \mathbb{Z}_n, z \mapsto \bar{z} := z + n\mathbb{Z}$$

und setze diese auf Matrizen des Formats 2×2 vermöge

$$M_2(\mathbb{Z}) \rightarrow M_2(\mathbb{Z}_n), M = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \mapsto \bar{M} = \begin{bmatrix} \bar{a} & \bar{b} \\ \bar{c} & \bar{d} \end{bmatrix} \quad (2)$$

fort.

(2.4) Lemma

Seien $a, b \in \mathbb{Z}$ und $c \in \mathbb{Z} \setminus \{0\}$ so, dass $\text{ggT}(a, b, c) = 1$. Dann existiert eine Zahl $x \in \mathbb{Z}$ mit

$$\text{ggT}(a + xb, c) = 1.$$

Beweis:

Sei

$$x := \prod_{p \text{ prim}, p|c, p \nmid a} p \in \mathbb{Z}. \quad (3)$$

Dann ist x wohldefiniert, da es nur endlich viele Primzahlen gibt, die die Zahl c teilen (beachte in (3): Das leere Produkt ist als 1 definiert). Angenommen, es gibt eine Primzahl q mit $q \mid (a + xb)$ und $q \mid c$. Dann unterscheiden wir zwei Fälle:

1. Fall:

Angenommen, es gilt $q \mid a$. Dann gilt per Definition von x , dass $q \nmid x$. Aus $q \mid (a + xb)$, $q \mid a$ und $q \nmid x$ folgt $q \mid b$, ein Widerspruch zur Voraussetzung $\text{ggT}(a, b, c) = 1$.

2. Fall:

Angenommen, es gilt $q \nmid a$. Dann gilt per Definition von x , dass $q \mid x$. Aus $q \mid (a + xb)$ und $q \mid x$ folgt $q \mid a$ als Widerspruch.

Insgesamt folgt nun die Behauptung. □

(2.5) Satz

Seien $n \in \mathbb{N}$ und die Abbildung

$$\varphi : \Gamma \rightarrow \text{SL}_2(\mathbb{Z}_n), M \mapsto \overline{M}$$

gegeben (vgl. mit der Abbildung in (2)). Dann ist φ ein surjektiver Gruppenhomomorphismus mit

$$\text{Kern}(\varphi) = \Gamma[n].$$

Es ist $\Gamma[n]$ ein Normalteiler in Γ und für den Index gilt

$$[\Gamma : \Gamma[n]] < \infty.$$

Ferner hat man die Gruppenisomorphie

$$\Gamma/\Gamma[n] \cong \text{SL}_2(\mathbb{Z}_n).$$

Beweis:

Sei

$$M = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \in \text{M}_2(\mathbb{Z}).$$

Für eine beliebige Matrix

$$X = \begin{bmatrix} x_1 & x_2 \\ x_3 & x_4 \end{bmatrix} \in \text{M}_2(\mathbb{Z})$$

gilt

$$\begin{aligned}
 \det(M + nX) &= \det \left(\begin{bmatrix} a + nx_1 & b + nx_2 \\ c + nx_3 & d + nx_4 \end{bmatrix} \right) \\
 &= (a + nx_1)(d + nx_4) - (b + nx_2)(c + nx_3) \\
 &= ad + nax_4 + ndx_1 + n^2x_1x_4 - bc - nbx_3 - ncx_2 - n^2x_2x_3 \\
 &= ad - bc + n(ax_4 + dx_1 + nx_1x_4 - bx_3 - cx_2 - nx_2x_3) \\
 &= \det(M) + n\tilde{x}
 \end{aligned}$$

für $\tilde{x} := ax_4 + dx_1 + nx_1x_4 - bx_3 - cx_2 - nx_2x_3 \in \mathbb{Z}$, also

$$\det(\overline{M}) = \overline{\det(M)}.$$

Daher ist $\text{Bild}(\varphi) \subseteq \text{SL}_2(\mathbb{Z}_n)$ und φ somit wohldefiniert. Weiterhin ist φ ein Gruppenhomomorphismus, denn nach (2.2) gilt

$$\varphi(M)\varphi(N) = \overline{M}\overline{N} = \overline{MN} = \varphi(MN)$$

für alle $M, N \in \Gamma$. Mit (2.1) und (2.3) ist ferner

$$\begin{aligned}
 \text{Kern}(\varphi) &= \{M \in \Gamma; \varphi(M) = \overline{E}\} \\
 &= \{M \in \Gamma; \text{es existiert ein } Y \in M_2(\mathbb{Z}), \text{ sodass } M = E + nY \text{ ist}\} \\
 &= \{M \in \Gamma; M \equiv_n E\} \\
 &= \Gamma[n].
 \end{aligned}$$

Da der Kern eines Gruppenhomomorphismus $H \rightarrow H'$ für zwei Gruppen H und H' stets ein Normalteiler in H ist, ist $\Gamma[n]$ ein Normalteiler in Γ . Es sei nun

$$G := \begin{bmatrix} \alpha & \beta \\ \gamma & \delta \end{bmatrix} \in M_2(\mathbb{Z})$$

mit $\overline{G} \in \text{SL}_2(\mathbb{Z}_n)$. O.B.d.A. sei $\gamma \neq 0$. Dies ist möglich, da sonst γ durch $\gamma + n$ ersetzt werden kann, ohne dass sich \overline{G} ändert. Wegen

$$\det(G) = \alpha\delta - \beta\gamma \equiv_n 1 \tag{4}$$

gilt $\text{ggT}(\gamma, \delta, n) = 1$. Nach (2.4) existiert eine Zahl $r \in \mathbb{Z}$, sodass

$$\text{ggT}(\gamma, d) = 1$$

mit $d := \delta + rn \in \mathbb{Z}$. Nun gibt es wegen der Kongruenz (4) eine Zahl $g \in \mathbb{Z}$ mit

$$\alpha\delta - \beta\gamma = 1 + ng,$$

womit

$$\begin{aligned}\alpha d - \beta \gamma &= \alpha \delta - \beta \gamma + \alpha r n \\ &= 1 + n g + \alpha r n \\ &= 1 + (g + \alpha r) n \\ &= 1 + s n\end{aligned}$$

mit $s := g + \alpha r \in \mathbb{Z}$ erfüllt ist. Wegen $\text{ggT}(\gamma, d) = 1$ findet man ganze Zahlen x und y mit

$$\gamma y - dx = s.$$

Dann gilt

$$M := \begin{bmatrix} \alpha + xn & \beta + yn \\ \gamma & d \end{bmatrix} \in \text{SL}_2(\mathbb{Z}),$$

da

$$\begin{aligned}\det(M) &= (\alpha + xn)d - (\beta + yn)\gamma \\ &= \alpha d + dxn - \beta \gamma - \gamma yn \\ &= (\alpha d - \beta \gamma) + n(dx - \gamma y) \\ &= 1 + sn - n(\gamma y - dx) \\ &= 1 + sn - ns \\ &= 1.\end{aligned}$$

Also existiert zu $\bar{G} \in \text{SL}_2(\mathbb{Z}_n)$ eine Matrix $M \in \Gamma$ mit $\varphi(M) = \bar{M} = \bar{G}$, das heißt, φ ist surjektiv. Der Homomorphiesatz für Gruppen liefert nun die Isomorphie

$$\Gamma / \Gamma[n] \cong \text{SL}_2(\mathbb{Z}_n),$$

also insbesondere

$$[\Gamma : \Gamma[n]] = |\text{SL}_2(\mathbb{Z}_n)| < n^4 < \infty$$

mithilfe von (2.7). Insgesamt folgt die Behauptung. □

Da $\Gamma[n]$ nach (2.5) ein Normalteiler in Γ ist, existiert eine disjunkte Zerlegung von Γ in Nebenklassen von $\Gamma[n]$. Diese ist sogar endlich, da $[\Gamma : \Gamma[n]] < \infty$ ist. Die Matrizen in einer Nebenklasse von $\Gamma[n]$ charakterisieren wir in dem folgenden Resultat:

(2.6) Satz

Sei $n \in \mathbb{N}$. Zwei Matrizen $M, L \in \Gamma$ liegen genau dann in derselben (Links- oder Rechts-) Nebenklasse von $\Gamma[n]$, wenn $M \equiv_n L$ ist.

Beweis:

„ \Rightarrow “:

Seien $M, L \in \Gamma$ mit

$$L = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}$$

und $M \equiv_n L$. Dann gibt es nach (2.1) eine Matrix

$$X = \begin{bmatrix} x_1 & x_2 \\ x_3 & x_4 \end{bmatrix} \in M_2(\mathbb{Z}),$$

sodass

$$M = L + nX = \begin{bmatrix} a + nx_1 & b + nx_2 \\ c + nx_3 & d + nx_4 \end{bmatrix}.$$

Wegen $L \in \Gamma$ ist $\det(L) = ad - bc = 1 \neq 0$, also existiert die Inverse L^{-1} von L , die mit einer aus der linearen Algebra bekannten Formel die Gestalt

$$L^{-1} = \frac{1}{\det(L)} \begin{bmatrix} d & -b \\ -c & a \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} d & -b \\ -c & a \end{bmatrix}$$

hat. Damit gilt

$$\begin{aligned} L^{-1}M &= \begin{bmatrix} d & -b \\ -c & a \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a + nx_1 & b + nx_2 \\ c + nx_3 & d + nx_4 \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} ad - bc + n(dx_1 - bx_3) & bd - db + n(dx_2 - bx_4) \\ ac - ac + n(ax_3 - cx_1) & ad - bc + n(ax_4 - cx_2) \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} 1 + n(dx_1 - bx_3) & 0 + n(dx_2 - bx_4) \\ 0 + n(ax_3 - cx_1) & 1 + n(ax_4 - cx_2) \end{bmatrix} \\ &= E + n \begin{bmatrix} dx_1 - bx_3 & dx_2 - bx_4 \\ ax_3 - cx_1 & ax_4 - cx_2 \end{bmatrix} \\ &\equiv_n E. \end{aligned}$$

Es folgt $L^{-1}M \in \Gamma[n]$ und somit $M \in L \cdot \Gamma[n]$. Analog zeigt man, dass $L \in \Gamma[n] \cdot M$.

„ \Leftarrow “:

Seien $M \in L \cdot \Gamma[n]$ mit $M, L \in \Gamma$. Dann existiert eine Matrix $M' \in \Gamma[n]$ und eine Matrix $X \in M_2(\mathbb{Z})$, sodass

$$\begin{aligned} M &= LM' \\ &= L(E + nX) \\ &= L + nLX \\ &\equiv_n L. \end{aligned}$$

Analog zeigt man, dass aus $M \in \Gamma[n] \cdot L$ gerade $M \equiv_n L$ folgt.

Insgesamt erhält man die Behauptung. □

(2.7) Bemerkung

Sei $n \in \mathbb{N} \setminus \{1\}$. Aufgrund der Isomorphie

$$\Gamma/\Gamma[n] \cong \mathrm{SL}_2(\mathbb{Z}_n)$$

aus (2.5) kann der Index $[\Gamma : \Gamma[n]] \in \mathbb{N}$ wie folgt bestimmt werden:

$$[\Gamma : \Gamma[n]] = |\mathrm{SL}_2(\mathbb{Z}_n)| = n^3 \prod_{p \text{ prim}, p|n} \left(1 - \frac{1}{p^2}\right). \quad (5)$$

Auf einen Beweis der zweiten Gleichheit in der Gleichungskette (5) wird in dieser Seminararbeit verzichtet, z. B. findet man einen in [RR77], S. 21-23.

Das nächste Ergebnis macht eine Aussage über die Fixpunkte von $\Gamma[n]$.

(2.8) Satz

Für $n \in \mathbb{N} \setminus \{1\}$ besitzt $\Gamma[n]$ keine Fixpunkte, das heißt, aus $M\tau = \tau$ für ein $\tau \in \mathbb{H}$ und eine Matrix $M \in \Gamma[n]$ folgt

(a) im Falle $n = 2$: $M \in \{\pm E\}$

(b) im Falle $n > 2$: $M = E$

Beweis:

Gilt $M\tau = \tau$ für ein $\tau \in \mathbb{H}$ und eine Matrix $M \in \Gamma[n]$ mit $M \notin \{\pm E\}$, so ist τ nach (1.3) auch Fixpunkt von Γ . Aus (1.4) folgt $\tau = Li$ oder $\tau = L\rho$ mit einer geeigneten Matrix $L \in \Gamma$. Wegen $L \in \Gamma$ ist $\det(L) \neq 0$, also existiert die Inverse L^{-1} von L . Man erhält entweder

$$M\tau = \tau \Leftrightarrow MLi = Li \Leftrightarrow L^{-1}MLi = i$$

oder

$$M\tau = \tau \Leftrightarrow ML\rho = L\rho \Leftrightarrow L^{-1}ML\rho = \rho.$$

Nach Anwendung von (1.5) gilt

$$L^{-1}ML \in \{\pm J\}$$

oder

$$L^{-1}ML \in \{\pm U, \pm U^2\}.$$

Da $\Gamma[n]$ nach (2.5) ein Normalteiler in Γ ist, gehören die Matrizen $\pm J$, $\pm U$ oder $\pm U^2$ zu $\Gamma[n]$ für $n \geq 2$. Dies ist aber nicht der Fall, denn es existieren für $n \geq 2$ keine Matrizen $X, Y, Z \in \mathrm{M}_2(\mathbb{Z})$, sodass

$$\pm J = \pm \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} = E + nX$$

oder

$$\pm U = \pm \begin{bmatrix} -1 & 1 \\ -1 & 0 \end{bmatrix} = E + nY$$

oder

$$\pm U^2 = \pm \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} = E + nZ$$

gilt. Daher folgt $M \in \{\pm E\}$ für $n = 2$ und $M = E$ für $n > 2$, da $M = -E \notin \Gamma[n]$ für $n > 2$. Insgesamt folgt die Behauptung. □

(2.9) Beispiel

Sei $n = 2 \in \mathbb{N}$. Nach (2.3) ist

$$\Gamma[2] = \{M \in \Gamma; M \equiv_2 E\} \leq \Gamma.$$

Der Index $[\Gamma : \Gamma[2]]$ ergibt sich nach (2.7) zu

$$[\Gamma : \Gamma[2]] = 2^3 \cdot \prod_{p|2} \left(1 - \frac{1}{p^2}\right) = 6,$$

das heißt, ein Vertretersystem von $\Gamma[2]$ in Γ enthält sechs Elemente. An dieser Stelle betrachten wir die folgenden sechs Matrizen aus Γ (vgl. §1): E, T, J, U, U^2 und V . Offensichtlich sind diese Matrizen jeweils paarweise inkongruent modulo 2 (komponentenweise), sodass sie mit (2.6) ein Vertretersystem der Nebenklassen von $\Gamma[2]$ in Γ bilden. Also hat man

$$\Gamma = \Gamma[2] \cup (T \cdot \Gamma[2]) \cup (J \cdot \Gamma[2]) \cup (U \cdot \Gamma[2]) \cup (U^2 \cdot \Gamma[2]) \cup (V \cdot \Gamma[2]).$$

◇

2.2 Kongruenzgruppen

(2.10) Definition

Eine Untergruppe Λ von Γ heißt *Kongruenzgruppe*, wenn es eine natürliche Zahl n gibt mit $\Gamma[n] \subseteq \Lambda$. Die kleinste natürliche Zahl n mit der Eigenschaft $\Gamma[n] \subseteq \Lambda$ heißt *Stufe* von Λ .

(2.11) Satz

Jede Kongruenzgruppe Λ von Γ hat endlichen Index in Γ .

Beweis:

Da Λ nach Voraussetzung eine Kongruenzgruppe ist, existiert nach (2.10) eine natürliche Zahl n , sodass

$$\Gamma[n] \subseteq \Lambda. \quad (6)$$

Wir wissen bereits, dass es eine endliche Zerlegung von Γ in Rechtsnebenklassen $M_k \in \Gamma[n]$ mit $1 \leq k \leq [\Gamma : \Gamma[n]] < \infty$ gibt (vgl. (2.5)), etwa

$$\Gamma = \bigcup_{1 \leq k \leq [\Gamma : \Gamma[n]]} \Gamma[n]M_k.$$

Wegen der Inklusion (6) gilt $\Gamma[n]M_k \subseteq \Lambda M_k$ für alle k . Es folgt, dass Γ dargestellt werden kann als

$$\Gamma = \bigcup_{1 \leq k \leq [\Gamma : \Gamma[n]]} \Lambda M_k. \quad (7)$$

Die Zerlegung (7) von Γ ist im Allgemeinen nicht disjunkt (außer, wenn $\Gamma[n] = \Lambda$ ist). Somit hat man

$$[\Gamma : \Lambda] \leq [\Gamma : \Gamma[n]] < \infty,$$

was zu zeigen war. □

(2.12) Beispiel

Sei $n = 2 \in \mathbb{N}$. Betrachte

$$\Gamma_0[2] := \left\{ \left[\begin{array}{cc} a & b \\ c & d \end{array} \right] \in \Gamma; c \equiv_2 0 \right\} \leq \Gamma. \quad (8)$$

Wir zeigen, dass $\Gamma_0[2]$ eine echte Untergruppe von Γ ist. Das neutrale Element E (bezüglich Matrixmultiplikation) erfüllt $E \in \Gamma_0[2]$, da $0 \equiv_2 0$ und $\det(E) = 1$. Seien weiter

$$A := \left[\begin{array}{cc} a & b \\ c & d \end{array} \right] \in \Gamma_0[2]$$

und

$$A' := \left[\begin{array}{cc} a' & b' \\ c' & d' \end{array} \right] \in \Gamma_0[2].$$

Dann ist

$$B := AA' = \begin{bmatrix} * & * \\ ca' + dc' & * \end{bmatrix} \in \Gamma_0[2],$$

da wegen $c \equiv_2 0$ und $c' \equiv_2 0$ auch $ca' + dc' \equiv_2 0$ und $\det(B) = \det(A)\det(A') = 1$. Wegen $A \in \Gamma_0[2] \subseteq \Gamma$ gilt $\det(A) \neq 0$, also existiert die Inverse A^{-1} von A . Mit der aus der linearen Algebra bekannten Formel für die Inverse einer Matrix vom Format 2×2 gilt

$$A^{-1} = \frac{1}{\det(A)} \begin{bmatrix} d & -b \\ -c & a \end{bmatrix} \in \Gamma_0[2],$$

da wegen $c \equiv_2 0$ gerade $-c \equiv_2 0$ ist und $\det(A^{-1}) = (\det(A))^{-1} = 1$. Damit ist $\Gamma_0[2]$ eine Untergruppe von Γ . In (8) kann keine Gleichheit gelten, da z. B. $J \in \Gamma$, jedoch klarerweise $J \notin \Gamma_0[2]$ ist.

Ferner gilt $\Gamma[2] \subseteq \Gamma_0[2]$, denn

$$\Gamma[2] = \left\{ \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \in \Gamma; a \equiv_2 d \equiv_2 1, b \equiv_2 c \equiv_2 0 \right\}.$$

Da $\Gamma[1] = \Gamma \not\subseteq \Gamma_0[2]$ ist, ist nun $\Gamma_0[2]$ gemäß (2.10) eine Kongruenzgruppe von Γ der Stufe 2. Um ein Vertretersystem von Rechtsnebenklassen von Γ modulo $\Gamma_0[2]$ zu bestimmen, beachte man, dass $\Gamma[2]$ eine Untergruppe von $\Gamma_0[2]$ ist. Nach (2.9) gilt insbesondere

$$\Gamma = \Gamma_0[2] \cup (\Gamma_0[2] \cdot T) \cup (\Gamma_0[2] \cdot J) \cup (\Gamma_0[2] \cdot U) \cup (\Gamma_0[2] \cdot U^2) \cup (\Gamma_0[2] \cdot V)$$

mit den Matrizen E, T, J, U, U^2 und V aus §1. Nun muss verifiziert werden, welche dieser Matrizen dieselben Rechtsnebenklassen von Γ modulo $\Gamma_0[2]$ beschreiben. Dazu prüft man durch einfaches Nachrechnen, für welche Matrizen $M, L \in \{E, T, J, U, U^2, V\}$ mit $M \neq L$ die Beziehung

$$ML^{-1} \in \Gamma_0[2]$$

gilt. Man erhält, dass $ML^{-1} \notin \Gamma_0[2]$ gilt für $M, L \in \{E, J, U^2\}$. Somit bilden die Matrizen E, J und U^2 ein Vertretersystem von Rechtsnebenklassen von Γ modulo $\Gamma_0[2]$. Dies bedeutet gerade

$$\Gamma = \Gamma_0[2] \cup (\Gamma_0[2] \cdot J) \cup (\Gamma_0[2] \cdot U^2).$$

Man sieht, dass für den Index

$$[\Gamma : \Gamma_0[2]] = 3$$

gilt, dieser also insbesondere endlich ist (vgl. (2.11)).

◇

(2.13) Satz

Sei $n \in \mathbb{N} \setminus \{1\}$. Dann ist die Untergruppe

$$\Gamma_0[n] := \left\{ \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \in \Gamma; c \equiv_n 0 \right\} \leq \Gamma$$

kein Normalteiler in Γ .

Beweis:

Ein Element M aus $\Gamma_0[n]$ hat etwa die Gestalt

$$M = \begin{bmatrix} a & b \\ 0 & d \end{bmatrix} + nZ = \begin{bmatrix} a + nz_1 & b + nz_2 \\ nz_3 & d + nz_4 \end{bmatrix}$$

für eine Matrix

$$Z := \begin{bmatrix} z_1 & z_2 \\ z_3 & z_4 \end{bmatrix} \in M_2(\mathbb{Z}).$$

Wäre $\Gamma_0[n]$ für $n \in \mathbb{N} \setminus \{1\}$ ein Normalteiler in Γ , so würde $NMN^{-1} \in \Gamma_0[n]$ für alle Matrizen $N \in \Gamma$ gelten. Wählt man nun

$$N = J = \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$$

und gilt $n \nmid b$, so folgt

$$JMJ^{-1} = \begin{bmatrix} d + nz_4 & -nz_3 \\ -b - nz_2 & a + nz_1 \end{bmatrix} \notin \Gamma_0[n]$$

im Widerspruch zur Annahme. Insgesamt ergibt sich nun die Behauptung. □

2.3 Beispielklasse von Nicht-Kongruenzgruppen

Eine Untergruppe von Γ von endlichem Index in Γ braucht keine Kongruenzgruppe zu sein. Erste Beispiele für solche Untergruppen wurden 1887 von R. Fricke ([FR87], S. 99-118) und G. Pick ([PG87], S. 119-124) geliefert. In diesem Abschnitt werden wir eine Klasse von Nicht-Kongruenzuntergruppen von Γ konstruieren. Dabei lenken wir unser Augenmerk auf eine Veröffentlichung von I. Reiner ([RI58], S. 142-144) und nutzen außerdem Resultate von H. Frasch ([FH33], S. 229-252), auf deren Beweise aus Platzgründen verzichtet wird.

Zunächst führen wir Ergebnisse aus [FH33] an.

(2.14) Definition

Seien $p > 3$ eine Primzahl, $\alpha \in \mathbb{N}$ eine Primitivwurzel modulo p , das heißt, es gilt

$$\langle \alpha + p\mathbb{Z} \rangle = (\mathbb{Z}_p)^*,$$

und $\beta \in \mathbb{N}$ mit $\alpha\beta \equiv_p 1$ (beachte: Es ist $(\mathbb{Z}_p)^*$ als Einheitengruppe eines endlichen Körpers zyklisch und daher die Existenz einer Primitivwurzel garantiert). Es seien weiter

$$V_p := JT^\alpha JT^\beta JT^\alpha = \begin{bmatrix} -\beta & 1 - \alpha\beta \\ \alpha\beta - 1 & -\alpha + \alpha(\alpha\beta - 1) \end{bmatrix}$$

und $\lambda, \mu, \nu, \lambda_*, \mu_*, \nu_* \in \mathbb{N}_0$ mit den Eigenschaften $\nu\nu_* \equiv_p 1$, $\mu_* \equiv_p \mu\nu^2 - \nu$ und

$$\lambda_* \equiv_{\frac{p-1}{2}} \lambda + l_\alpha(\nu),$$

wobei $\alpha^{l_\alpha(\nu)} \equiv_p \nu$ mit $l_\alpha(\nu) \in \mathbb{N}_0$. Dann definiert man:

$$(a) (\lambda)_p := V_p^\lambda T^p V_p^\lambda$$

$$(b) (\lambda, \mu)_p := V_p^\lambda T^\mu J T^p J^{-1} T^{-\mu} V_p^{-\lambda}$$

$$(c) (\lambda, \mu, \nu)_p := V_p^\lambda T^\mu J T^\nu J T^{-\nu_*} J^{-1} T^{-\mu_*} V_p^{-\lambda_*}$$

(2.15) Bemerkung

Sei die Situation aus (2.14) gegeben. Ist $\mu \neq 0$, so gilt

$$(\lambda, \mu, 1)_p (\lambda, \mu - 1)_p = 1.$$

(2.16) Satz

Sei die Situation aus (2.14) gegeben. Dann ist $\Gamma[p]$ eine freie Gruppe mit

$$1 + \frac{(p-1)p(p+1)}{12}$$

Erzeugern. Diese können so gewählt werden, dass ein Erzeuger T^p ist und die anderen Erzeuger von der Form $(\lambda, \mu, \nu)_p$ mit $\nu \not\equiv_p \pm 1$ und $\nu \not\equiv_p 0$ sind.

Das nächste aufgeführte Ergebnis ist eine Folgerung aus dem Beweis von (2.16).

(2.17) Korollar

Sei die Situation aus (2.14) gegeben. Gilt $(\lambda, \mu, \nu)_p \in \Gamma[p]$, so ist $(\lambda, \mu, \nu)_p$ einer der freien Erzeuger aus (2.16) oder kann als Produkt der freien Erzeuger exklusive T^p geschrieben werden.

Nun kommen wir zur Konstruktion einer Beispielklasse von Nicht-Kongruenzgruppen der Modulgruppe. Wir folgen ab jetzt den Darlegungen aus [RI58].

(2.18) Definition

Seien $p > 3$ eine Primzahl und $s \in \mathbb{N}$. Es bezeichne weiter $\Gamma'[p]$ die Kommutatorgruppe von $\Gamma[p]$. Nach (2.16) ist $\Gamma[p]$ eine freie Gruppe auf endlich vielen, etwa $k \in \mathbb{N}$, Erzeugern. Folglich ist

$$\Delta[p] := \Gamma[p]/\Gamma'[p]$$

eine freie Abelsche Gruppe auf k Erzeugern, das heißt, $\Delta[p]$ ist isomorph zu \mathbb{Z}^k (denn: Es ist $\Delta[p]$ eine endlich erzeugte Abelsche Gruppe ohne Elemente endlicher Ordnung (abgesehen vom Nullelement); die Aussage folgt nun aus dem Hauptsatz über endlich erzeugte Moduln über Hauptidealbereichen). Also ist

$$\Delta[p]/\Delta^s[p] \cong C_s^k$$

eine endliche Gruppe, wobei

$$\Delta^s[p] := \{x^s; x \in \Delta[p]\}$$

ist. Ist $\pi : \Gamma[p] \rightarrow \Delta[p]$ die kanonische Restklassenabbildung, so sei

$$\Omega(p, s) := \pi^{-1}(\Delta^s[p]).$$

(2.19) Lemma

Seien $p > 3$ eine Primzahl und $s \in \mathbb{N}$. Dann ist $\Omega(p, s)$ ein Normalteiler und von endlichem Index in Γ .

Beweis:

Es ist $\Delta^s[p]$ ein Normalteiler in $\Delta[p]$. Demnach ist $\Omega(p, s)$ ein Normalteiler in $\Gamma[p]$ als Urbild eines Normalteilers unter einem Homomorphismus. Führt man nun π aus (2.18) und die kanonische Restklassenabbildung von $\Delta[p]$ nach $\Delta^s[p]$ hintereinander aus, so erhält man

$$\Gamma[p]/\Omega(p, s) \cong \Delta[p]/\Delta^s[p].$$

Also ist $\Omega(p, s)$ insbesondere von $\Gamma'[p]$ und $\{x^s; x \in \Gamma[p]\}$ erzeugt. Damit ist $\Omega(p, s)$ von endlichem Index in $\Gamma[p]$ und somit auch in Γ . Insgesamt folgt die Behauptung. □

(2.20) Satz

Seien $p > 3$ eine Primzahl und $s \in \mathbb{N} \setminus \{1\}$ mit $\text{ggT}(p, s) = 1$. Dann enthält $\Omega(p, s)$ keine Hauptkongruenzuntergruppe.

Beweis:

Wir nehmen $\Gamma[m] \subset \Omega(p, s)$ für ein $m \in \mathbb{N}$ an. Da mit Sicherheit $\Gamma[am] \subset \Gamma[m]$ für alle $a \in \mathbb{N} \setminus \{1\}$ ist, können wir weiterhin ohne Einschränkung annehmen, dass wir in der Situation

$$\Gamma[p^r st] \subset \Omega(p, s)$$

für $r, t \in \mathbb{N}$ mit $\text{ggT}(p, t) = 1$ sind. Setze nun

$$L := \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ p & 1 \end{bmatrix} \in \Gamma$$

und

$$R := \begin{bmatrix} 1 & p \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \in \Gamma.$$

Weiter seien $q \in \mathbb{Z}$ und

$$A := \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} := L^q R L R^{st-1} \in \Gamma.$$

Man rechnet leicht nach, dass

$$\frac{b}{p} = p^2(st-1) + st \tag{9}$$

und

$$\frac{d-1}{p^2} = q \frac{b}{p} + st - 1$$

gilt. Es folgt

$$\text{ggT}\left(\frac{b}{p}, p^2 st\right) = 1$$

(denn: Ist v eine Primzahl mit $v \mid p^2 st$, so ist $v = p$ und teilt daher nicht $b p^{-1}$, da v die Zahl p , aber nicht st teilt, oder es ist $v \neq p$ und v teilt daher nicht $b p^{-1}$, da v die Zahl st , aber nicht p teilt). Aus diesem Grund kann q so gewählt werden, dass

$$\frac{d-1}{p^2} \equiv_{p^2 st} 0$$

ist (beachte: Ist

$$u \frac{b}{p} \equiv_{p^2 st} 1$$

für ein $u \in \mathbb{Z}$, so wähle $q \equiv_{p^2 st} u(1-st)$). Letzteres impliziert $d \equiv_{p^2 st} 1$ und daher wegen $\det(A) = ad - bc = 1$ auch $a \equiv_{p^2 st} 1 + bc$. Setzen wir die Kongruenzen zusammen, so ergibt sich

$$A = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \equiv_{p^2 st} \begin{bmatrix} 1+bc & b \\ c & 1 \end{bmatrix} =: B.$$

Mit anderen Worten gilt

$$AB^{-1} \in \Gamma[p^r st]$$

und somit per Annahme

$$AB^{-1} \in \Omega(p, s).$$

Nun hat man $B = R^{\frac{b}{p}} L^{\frac{c}{p}}$ und daher

$$AB^{-1} = L^q R L R^{st-1} L^{-\frac{c}{p}} R^{-\frac{b}{p}}.$$

Man beachte, dass mit $R, L \in \Gamma[p]$ auch $A \in \Gamma[p]$ ist und somit insbesondere $b, c \in p\mathbb{Z}$ gilt. Zum Abschluss des Beweises zeigen wir gleich die Aussage, dass zu einem Potenzprodukt aus L und R , welches in $\Omega(p, s)$ lebt, die Summe der Exponenten von R ein Vielfaches von s sein muss. Ist diese Aussage bewiesen, so folgt aus $AB^{-1} \in \Omega(p, s)$ gerade

$$1 + (st - 1) - \frac{b}{p} = st - \frac{b}{p} \equiv_s 0. \quad (10)$$

Setzen wir Gleichung (9) in (10) ein, so erhalten wir

$$st - (p^2(st - 1) + st) = -p^2(st - 1) \equiv_s 0. \quad (11)$$

Die Kongruenz (11) ist ein Widerspruch zur Voraussetzung $\text{ggT}(p, s) = 1$ und im Gegensatz zur Annahme kann $\Omega(p, s)$ folglich keine Kongruenzuntergruppe enthalten. Insgesamt folgt die Behauptung.

Wir zeigen die noch offen stehende Aussage von oben. Nach (2.16) hat die Gruppe $\Gamma[p]$ ein freies Erzeugendensystem, bestehend aus R und einigen Matrizen der Form $(\lambda, \mu, \nu)_p$ (in der Notation von (2.14)). Bemerkung (2.15) ergibt nun

$$L = J T^p J^{-1} = (0, 0)_p = (0, 1, 1)_p,$$

also taucht R nach (2.17) nicht auf, wenn wir L als Produkt der freien Erzeuger von $\Gamma[p]$ schreiben. Die Elemente von

$$\Omega(p, s) = \langle \Gamma[p] \cup \{x^s; x \in \Gamma[p]\} \rangle$$

haben aber unter den Produkten der freien Erzeuger gerade die Eigenschaft, dass die Exponentensumme an jedem der freien Erzeuger ein Vielfaches der Zahl s ist. Damit folgt die noch zu zeigende Aussage von oben.

□

§3 Diskontinuierliche Gruppen

In diesem Kapitel folgen wir den Darlegungen aus [KK98].

Ziel dieses Kapitels ist es, ein Kriterium zur Verifikation auf Diskontinuität einer Untergruppe von $SL_2(\mathbb{R})$ zu liefern: Die Äquivalenz zwischen den Eigenschaften „diskret“ und „diskontinuierlich“ (vgl. (3.6)).

(3.1) Definition

Für eine Matrix

$$M = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \in M_2(\mathbb{R})$$

sei der *Matrixbetrag* von M definiert durch

$$|M| := \sqrt{a^2 + b^2 + c^2 + d^2} \in \mathbb{R}_+.$$

Via (3.1) können alle metrischen Begriffe des \mathbb{R}^4 auf $M_2(\mathbb{R})$ übertragen werden.

(3.2) Lemma

Seien $L, M \in M_2(\mathbb{R})$. Dann gilt

$$|LM| \leq |L||M|.$$

Beweis:

Seien

$$L = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \in M_2(\mathbb{R})$$

und

$$M = \begin{bmatrix} s & t \\ u & v \end{bmatrix} \in M_2(\mathbb{R}).$$

Dann gilt

$$LM = \begin{bmatrix} as + bu & at + bv \\ cs + du & ct + dv \end{bmatrix} \in M_2(\mathbb{R})$$

und mit (3.1)

$$\begin{aligned}
 |LM|^2 &= (as + bu)^2 + (at + bv)^2 + (cs + du)^2 + (ct + dv)^2 \\
 &= a^2s^2 + 2sab u + c^2s^2 + 2scd u + b^2u^2 + d^2u^2 + a^2t^2 + 2tab v + c^2t^2 + 2tcd v + b^2v^2 \\
 &\quad + d^2v^2 \\
 &= (a^2s^2 + a^2t^2 + b^2u^2 + b^2v^2 + c^2s^2 + c^2t^2 + d^2u^2 + d^2v^2) + 2sab u + 2scd u + 2tab v \\
 &\quad + 2tcd v.
 \end{aligned}$$

Erneut mit (3.1) hat man sowohl

$$|L|^2 = a^2 + b^2 + c^2 + d^2$$

als auch

$$|M|^2 = s^2 + t^2 + u^2 + v^2$$

und damit

$$\begin{aligned}
 |L|^2|M|^2 &= (a^2 + b^2 + c^2 + d^2)(s^2 + t^2 + u^2 + v^2) \\
 &= a^2s^2 + a^2t^2 + a^2u^2 + a^2v^2 + b^2s^2 + b^2t^2 + b^2u^2 + b^2v^2 + c^2s^2 + c^2t^2 + c^2u^2 + c^2v^2 \\
 &\quad + d^2s^2 + d^2t^2 + d^2u^2 + d^2v^2 \\
 &= (a^2s^2 + a^2t^2 + b^2u^2 + b^2v^2 + c^2s^2 + c^2t^2 + d^2u^2 + d^2v^2) + a^2u^2 + a^2v^2 + b^2s^2 \\
 &\quad + b^2t^2 + c^2u^2 + c^2v^2 + d^2s^2 + d^2t^2.
 \end{aligned}$$

Die Gültigkeit der Ungleichung

$$|LM| \leq |L||M|$$

ist äquivalent zur Gültigkeit der Ungleichung

$$|LM|^2 \leq |L|^2|M|^2$$

und diese wiederum zur Gültigkeit von

$$2sab u + 2scd u + 2tab v + 2tcd v \leq a^2u^2 + a^2v^2 + b^2s^2 + b^2t^2 + c^2u^2 + c^2v^2 + d^2s^2 + d^2t^2. \quad (12)$$

Eine Äquivalenzumformung der Ungleichung (12) liefert

$$0 \leq a^2u^2 - 2sab u + b^2s^2 + a^2v^2 - 2tab v + b^2t^2 + c^2u^2 - 2scd u + d^2s^2 + c^2v^2 - 2tcd v + d^2t^2,$$

was äquivalent ist zu

$$0 \leq \underbrace{(au - bs)^2}_{\geq 0} + \underbrace{(av - bt)^2}_{\geq 0} + \underbrace{(cu - ds)^2}_{\geq 0} + \underbrace{(cv - dt)^2}_{\geq 0}. \quad (13)$$

Die Ungleichung (13) ist eine wahre mathematische Aussage für alle reelle Zahlen a, b, c, d ,

s, t, u und v . Insgesamt folgt die Behauptung. □

(3.3) Definition

Sei Λ eine Untergruppe von $SL_2(\mathbb{R})$.

(a) Man nennt Λ *diskret*, wenn Λ eine diskrete Teilmenge von $M_2(\mathbb{R})$ ist.

(b) Man nennt Λ *diskontinuierlich*, wenn für jedes $\tau \in \mathbb{H}$ und jede Folge $(M_k)_{k \in \mathbb{N}}$ von paarweise verschiedenen Matrizen M_k in Λ die Folge $(M_k \tau)_{k \in \mathbb{N}}$ keinen Häufungspunkt in \mathbb{H} besitzt.

(3.4) Bemerkungen

Sei Λ eine diskontinuierliche Untergruppe von $SL_2(\mathbb{R})$. Mit (3.3)(b) sind offensichtlich die folgenden Aussagen erfüllt:

(a) Für $\tau \in \mathbb{H}$ ist

$$\mathcal{M} := \{M\tau; M \in \Lambda\}$$

diskret in \mathbb{H} , das heißt, \mathcal{M} hat als Menge keinen Häufungspunkt in \mathbb{H} .

(b) Für $\tau \in \mathbb{H}$ gilt

$$|\{M \in \Lambda; M\tau = \tau\}| < \infty.$$

(3.5) Lemma

Seien $\tau \in \mathbb{H}$ und $(L_k)_{k \in \mathbb{N}}$ eine Folge von Matrizen L_k in $SL_2(\mathbb{R})$ mit

$$\lim_{k \rightarrow \infty} L_k \tau = \tau.$$

Dann ist die Folge $(L_k)_{k \in \mathbb{N}}$ beschränkt.

Beweis:

Nach (1.6) wähle eine Matrix $N \in SL_2(\mathbb{R})$ so, dass $\tau = Ni$ ist. Seien

$$S_k := N^{-1}L_kN \in SL_2(\mathbb{R})$$

und

$$T_k := J^{-1}S_kJ \in SL_2(\mathbb{R}).$$

Dabei beachte man: Wegen $N, J \in SL_2(\mathbb{R})$ gilt $\det(N) = \det(J) \neq 0$, also existieren die Inversen N^{-1} von N und J^{-1} von J . Demnach sind die Definitionen von S_k und T_k wohldefiniert. Nun folgt

$$\lim_{k \rightarrow \infty} S_k i = i$$

und

$$\lim_{k \rightarrow \infty} T_k i = i.$$

Somit hat man

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \operatorname{Im}(S_k i) = 1$$

und

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \operatorname{Im}(T_k i) = 1.$$

Sei etwa

$$S_k = \begin{bmatrix} a_k & b_k \\ c_k & d_k \end{bmatrix} \in \operatorname{SL}_2(\mathbb{R})$$

für $k \in \mathbb{N}$. Per Definition von T_k gilt

$$T_k = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_k & b_k \\ c_k & d_k \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} d_k & -c_k \\ -b_k & a_k \end{bmatrix}. \quad (14)$$

Wegen $S_k, T_k \in \operatorname{SL}_2(\mathbb{R})$ für alle k gilt $\det(S_k) = 1 = \det(T_k)$. Nach (1.7) hat man nun

$$\begin{aligned} 1 &= \lim_{k \rightarrow \infty} \operatorname{Im}(S_k i) \\ &= \lim_{k \rightarrow \infty} \frac{1}{|c_k i + d_k|^2} \\ &= \frac{1}{\lim_{k \rightarrow \infty} c_k^2 + d_k^2} \end{aligned}$$

und mit Gleichung (14) auch

$$\begin{aligned} 1 &= \lim_{k \rightarrow \infty} \operatorname{Im}(T_k i) \\ &= \lim_{k \rightarrow \infty} \frac{1}{|-b_k i + a_k|^2} \\ &= \frac{1}{\lim_{k \rightarrow \infty} (-b_k)^2 + a_k^2} \\ &= \frac{1}{\lim_{k \rightarrow \infty} b_k^2 + a_k^2} \end{aligned}$$

also

$$\lim_{k \rightarrow \infty} c_k^2 + d_k^2 = 1$$

und

$$\lim_{k \rightarrow \infty} b_k^2 + a_k^2 = 1.$$

Folglich sind die Matrizen S_k beschränkt. Per Definition von S_k und mit (3.2) sind auch die Matrizen L_k beschränkt, was zu zeigen war.

□

Alle Vorbereitungen für den Beweis der Hauptaussage von diesem Kapitel sind nun gemacht.

(3.6) Satz

Sei Λ eine Untergruppe von $SL_2(\mathbb{R})$. Dann sind folgende Aussagen äquivalent:

- (a) Es ist Λ diskret.
- (b) Es ist Λ diskontinuierlich.
- (c) Für je zwei Kompakta \mathcal{K} und \mathcal{L} von \mathbb{H} gibt es nur endlich viele Matrizen $M \in \Lambda$ mit

$$(M\mathcal{K}) \cap \mathcal{L} \neq \emptyset.$$

Beweis:

Wir zeigen die Äquivalenz der Aussagen (a), (b) und (c) via Ringschlussprinzip.

(a) \Rightarrow (b):

Angenommen, Λ ist nicht diskontinuierlich. Dann existieren $\tau, \tau^* \in \mathbb{H}$ und eine Folge $(M_k)_{k \in \mathbb{N}}$ von paarweise verschiedenen Matrizen M_k in Λ mit

$$\lim_{k \rightarrow \infty} M_k \tau = \tau^*.$$

Es sei

$$N_k := M_k^{-1} M_{k+1} \in \Lambda.$$

Die Definition von N_k ist wohldefiniert: Wegen $M_k \in \Lambda \leq SL_2(\mathbb{R})$ ist $\det(M_k) \neq 0$ für alle $k \in \mathbb{N}$, also existiert die Inverse M_k^{-1} von M_k . Nun gilt in der invarianten \mathbb{H} -Metrik und wegen ihrer Stetigkeit

$$\begin{aligned} \lim_{k \rightarrow \infty} |\tau, N_k \tau| &= \lim_{k \rightarrow \infty} |\tau, M_k^{-1} M_{k+1} \tau| \\ &= \lim_{k \rightarrow \infty} |M_k \tau, M_{k+1} \tau| \\ &= |\tau^*, \tau^*| \\ &= 0. \end{aligned}$$

Da die \mathbb{H} -Topologie mit der gewöhnlichen Topologie übereinstimmt (vgl. (1.9)), folgt

$$\lim_{k \rightarrow \infty} N_k \tau = \tau. \quad (15)$$

Nach (3.5) ist die Folge $(N_k)_{k \in \mathbb{N}}$ beschränkt. Da Λ nach Voraussetzung diskret ist, kommen unter den N_k nur endlich viele verschiedene Matrizen vor. Wegen der Identität (15) gibt es also eine Zahl $k_0 \in \mathbb{N}$ mit $N_k \tau = \tau$ für $k \geq k_0$ und $k \in \mathbb{N}$. Damit erhält man

$$M_{k+1} \tau = M_k N_k \tau = M_k \tau = \dots = M_{k_0} \tau$$

für $k \geq k_0$, also

$$M_k^{-1} M_{k_0} \tau = \tau.$$

Wegen (3.5) und der Diskretheit von Λ gibt es nur endlich viele verschiedene unter den Matrizen $M_k^{-1} M_{k_0}$, also auch nur endlich viele unter den Matrizen M_k im Widerspruch zur Annahme.

(b) \Rightarrow (c):

Angenommen, es gibt kompakte Teilmengen \mathcal{K} und \mathcal{L} von \mathbb{H} mit

$$(M\mathcal{K}) \cap \mathcal{L} \neq \emptyset$$

für unendlich viele $M \in \Lambda$. Nach (1.8) kann man sowohl \mathcal{K} als auch \mathcal{L} durch eine \mathbb{H} -Kreisscheibe

$$K := \{w \in \mathbb{H}; |w, i| \leq r\}$$

mit einer reellen Zahl $r > 0$ ersetzen. Gilt demnach $w_k \in M_k K \cap K$ für unendlich viele Matrizen $M_k \in \Lambda$, so sind die

$$\tau_k = M_k^{-1} w_k$$

Punkte von K (beachte: Wegen $M_k \in \Lambda \leq \text{SL}_2(\mathbb{R})$ ist $\det(M_k) \neq 0$ für alle k , also existiert die Inverse M_k^{-1} von M_k). Man erhält mit der Dreiecksungleichung sowie mit der Invarianzeigenschaft der \mathbb{H} -Metrik

$$|M_k i, i| \leq |M_k i, M_k \tau_k| + |M_k \tau_k, i| = |i, \tau_k| + |w_k, i| \leq r + r = 2r.$$

Dies impliziert, dass die Folge $(M_k i)_{k \in \mathbb{N}}$ einen Häufungspunkt in \mathbb{H} besitzt, ein Widerspruch zur vorausgesetzten Diskontinuität von Λ .

(c) \Rightarrow (a):

Angenommen, Λ ist nicht diskret. Dann existiert eine Matrix $M \in \text{M}_2(\mathbb{R})$ und eine Folge von paarweise verschiedenen Matrizen $M_k \in \Lambda$ mit komponentenweisem Limes

$$\lim_{k \rightarrow \infty} M_k = M.$$

Da $\text{SL}_2(\mathbb{R})$ in $\text{M}_2(\mathbb{R})$ abgeschlossen ist, folgt sofort $M \in \text{SL}_2(\mathbb{R})$. Sei nun $\tau \in \mathbb{H}$. Dann gilt

$$\lim_{k \rightarrow \infty} M_k \tau = M \tau =: w.$$

Ist $\mathcal{K} := \{\tau\}$ und \mathcal{L} eine kompakte Umgebung von w in \mathbb{H} , so gilt $M_k \tau \in \mathcal{L}$ für alle hinreichend großen Zahlen $k \in \mathbb{N}$, also

$$(M_k \mathcal{K}) \cap \mathcal{L} \neq \emptyset$$

für unendlich viele Zahlen k , ein Widerspruch zur Voraussetzung.

Insgesamt folgt die Behauptung. □

(3.7) Beispiel

Betrachte

$$\mathcal{D} := \left\{ M = \begin{bmatrix} a & b\sqrt{2} \\ c\sqrt{2} & d \end{bmatrix}; a, b, c, d \in \mathbb{Z}, \det(M) = 1 \right\} \subseteq \mathrm{SL}_2(\mathbb{R}). \quad (16)$$

Wir zeigen, dass \mathcal{D} eine echte Untergruppe von $\mathrm{SL}_2(\mathbb{R})$ ist. Das neutrale Element E (bezüglich Matrixmultiplikation) erfüllt $E \in \mathcal{D}$, denn man wähle $a = d = 1 \in \mathbb{Z}$ sowie $b = c = 0 \in \mathbb{Z}$ und es ist $\det(E) = 1$. Seien weiter

$$M := \begin{bmatrix} a & b\sqrt{2} \\ c\sqrt{2} & d \end{bmatrix} \in \mathcal{D}$$

und

$$M' := \begin{bmatrix} a' & b'\sqrt{2} \\ c'\sqrt{2} & d' \end{bmatrix} \in \mathcal{D}.$$

Dann ist

$$N := MM' = \begin{bmatrix} aa' + 2bc' & (ab' + bd')\sqrt{2} \\ (ca' + dc')\sqrt{2} & 2b'c + d'd \end{bmatrix} \in \mathcal{D},$$

da $aa' + 2bc' \in \mathbb{Z}$, $ab' + bd' \in \mathbb{Z}$, $ca' + dc' \in \mathbb{Z}$, $2b'c + d'd \in \mathbb{Z}$ und

$$\det(N) = \det(M)\det(M') = 1.$$

Wegen $M \in \mathcal{D}$ gilt $\det(M) \neq 0$, also existiert die Inverse M^{-1} von M . Mit der aus der linearen Algebra bekannten Formel für die Inverse einer Matrix vom Format 2×2 gilt

$$M^{-1} = \frac{1}{\det(M)} \begin{bmatrix} d & -b\sqrt{2} \\ -c\sqrt{2} & a \end{bmatrix} \in \mathcal{D},$$

da $-b \in \mathbb{Z}$, $-c \in \mathbb{Z}$ sowie $a, d \in \mathbb{Z}$ ohnehin und $\det(M^{-1}) = (\det(M))^{-1} = 1$. Damit ist \mathcal{D} eine Untergruppe von $\mathrm{SL}_2(\mathbb{R})$. In (16) kann keine Gleichheit gelten, da z. B.

$$P := \begin{bmatrix} -1 & -\sqrt{2} \\ \frac{1}{2}\sqrt{2} & 0 \end{bmatrix} \in \mathrm{SL}_2(\mathbb{R}),$$

aber klarerweise $P \notin \mathcal{D}$ ist.

Desweiteren weisen wir die Diskontinuität von \mathcal{D} nach. Seien $M, M' \in \mathcal{D}$ mit

$$M \neq M' \tag{17}$$

von oben gegeben. Dann gilt

$$M - M' = \begin{bmatrix} a - a' & (b - b')\sqrt{2} \\ (c - c')\sqrt{2} & d - d' \end{bmatrix}.$$

Wegen $a, b, c, d, a', b', c', d' \in \mathbb{Z}$ sind auch $a - a' \in \mathbb{Z}$, $b - b' \in \mathbb{Z}$, $c - c' \in \mathbb{Z}$ und $d - d' \in \mathbb{Z}$. Würden gleichzeitig $a = a'$, $b = b'$, $c = c'$ und $d = d'$ gelten, so würde $M = M'$ folgen, aber die Gleichheit wurde in (17) ausgeschlossen. Das bedeutet, dass mindestens eine der Differenzen $a - a'$, $b - b'$, $c - c'$ oder $d - d'$ – O.B.d.A. sei es die Differenz $a - a'$ – die Bedingung $a - a' \neq 0$ und somit die Ungleichung $|a - a'| \geq 1$ erfüllt. Damit gilt in der Maximumsnorm für Matrizen

$$\begin{aligned} \|M - M'\|_{\max} &= \max \left\{ |a - a'|, |b - b'| \sqrt{2}, |c - c'| \sqrt{2}, |d - d'| \right\} \\ &\geq \max \left\{ |a - a'|, |b - b'|, |c - c'|, |d - d'| \right\} \\ &\geq 1, \end{aligned}$$

was zeigt, dass \mathcal{D} diskret in $\mathrm{SL}_2(\mathbb{R})$ ist. Damit ist \mathcal{D} nach (3.6) diskontinuierlich in $\mathrm{SL}_2(\mathbb{R})$. ◇

(3.8) Beispiel

Betrachte die Untergruppe

$$\mathcal{H}_\alpha := \left\langle J, \begin{bmatrix} 1 & \alpha \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \right\rangle \leq \mathrm{SL}_2(\mathbb{R})$$

für eine reelle Zahl $\alpha > 0$, die sogenannte *Hecke-Gruppe* (benannt nach dem deutschen Mathematiker Erich Hecke). Hecke zeigte in [HE83], S. 599-616, dass \mathcal{H}_α genau dann diskret in $\mathrm{SL}_2(\mathbb{R})$ ist, wenn

$$\alpha \geq 2$$

oder

$$\alpha = 2 \cos \left(\frac{\pi}{q} \right) \tag{18}$$

für $q \in \mathbb{N} \setminus \{1, 2\}$. Wähle z. B. $q = 6$. Mit Gleichung (18) ist $\alpha = \sqrt{3} > 0$, also ist die Gruppe

$$\mathcal{H}_{\sqrt{3}} = \left\langle J, \begin{bmatrix} 1 & \sqrt{3} \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \right\rangle$$

diskret in $SL_2(\mathbb{R})$. Nach (3.6) ist nun $\mathcal{H}_{\sqrt{3}}$ eine diskontinuierliche Untergruppe von $SL_2(\mathbb{R})$.

◇

(3.9) Satz

Die Modulgruppe Γ ist eine diskontinuierliche Untergruppe von $SL_2(\mathbb{R})$. Insbesondere sind alle Untergruppen von Γ diskontinuierlich in $SL_2(\mathbb{R})$.

Beweis:

Analog zu (3.7) rechnet man die Diskretheit von Γ in $SL_2(\mathbb{R})$ nach. Nach (3.6) ist Γ dann eine diskontinuierliche Untergruppe von $SL_2(\mathbb{R})$. Wegen der Diskretheit von Γ in $SL_2(\mathbb{R})$ ist das neutrale Element (bezüglich Matrixmultiplikation) $E \in \Gamma$ kein Häufungspunkt von Γ . Per Definition enthält jede Untergruppe von Γ ebenfalls dieses neutrale Element E , das kein Häufungspunkt der jeweiligen Untergruppe ist. Folglich ist jede Untergruppe von Γ diskret in $SL_2(\mathbb{R})$, also nach (3.6) diskontinuierlich in $SL_2(\mathbb{R})$. Insgesamt folgt nun die Behauptung.

□

Literaturverzeichnis

- [FH33] Frasch, H.: *Die Erzeugenden der Hauptkongruenzgruppen zu Primzahlstufen*, Mathematische Annalen, vol. 108, 1933
- [FR87] Fricke, R.: *Über die Substitutionsgruppen, welche zu den aus dem Legendre'schen Integralmodul $k^2(\omega)$ gezogenen Wurzeln gehören*, Mathematische Annalen, vol. 28, 1887
- [HE83] Hecke, E.: *Mathematische Werke*, Vandenhoeck & Ruprecht, Göttingen, 1959
- [KA13] Krieg, A.: *Funktionentheorie II*, Skript zur Vorlesung, Lehrstuhl A für Mathematik, RWTH Aachen, Aachen, 2013
- [KK98] Koecher, M. und A. Krieg: *Elliptische Funktionen und Modulformen*, Springer-Verlag, Berlin-Heidelberg, 1998
- [PG87] Pick, G.: *Über gewissen ganzzahlige lineare Substitutionen, welche sich nicht durch algebraische Congruenzen erklären lassen*, Mathematische Annalen, vol. 28, 1887
- [RI58] Reiner, I.: *Normal subgroups of the unimodular group*, J. Math. 2, Illinois, 1958
- [RR77] Rankin, R. A.: *Modular Forms and functions*, Cambridge University Press, Cambridge, 1977
- [SS12] Schönnenbeck, S.: *Eine Präsentation der Modulgruppe*, Seminararbeit zum Modul „Seminar zur Funktionentheorie II“, Lehrstuhl A für Mathematik, RWTH Aachen, Aachen, 2012